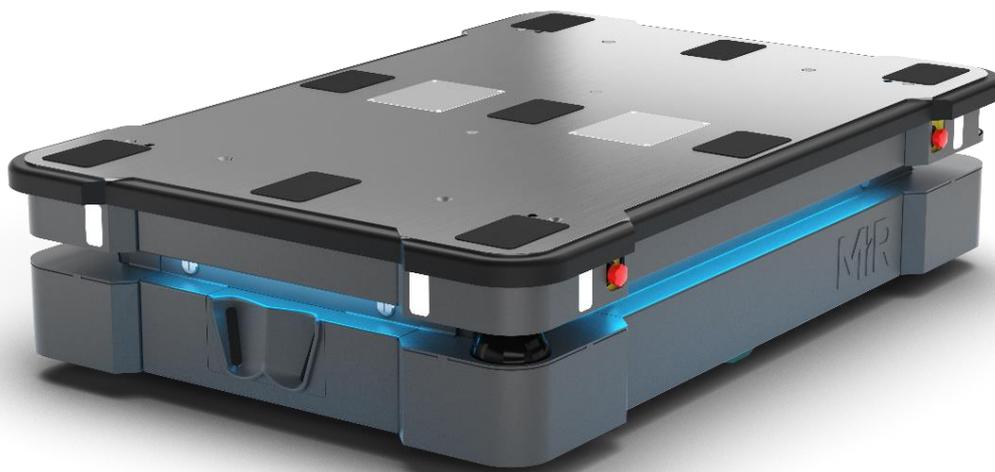


# MiR600



<b>Usage prévu</b>	
Robot mobile collaboratif	Destiné au transport interne des palettes et charges lourdes dans l'industrie et le secteur logistique
<b>Caractéristiques*</b>	
Longueur x Largeur x Hauteur	1 350 mm x 910 mm x 322 mm
Hauteur au-dessus du sol	27 mm
Poids (nu)	243 kg
Couleur	RAL 7011
Capacité de portée	600 kg
<b>Vitesse et performance</b>	
Autonomie	De 8,30 à 11 heures
Vitesse maximum	2,0 m/sec (7.2km/h)
Précision du marqueur VL	Position (centre du robot) : +/- 3 mm. Angle : +/- 1°
Ecart praticable et tolérance du bas de caisse	Moins de 30 mm
<b>Energie</b>	
Batterie	Li-Ion, 48 V, 34,2 Ah
Temps de charge complète	1,12 heures
<b>Environnement</b>	
Température d'utilisation	+5°C à 40°C (humidité entre 10-85% sans condensation)
Certifications	Conforme à la norme ISO 13849-1 Satisfait aux exigences de compatibilité électromagnétique (CEM) à des fins d'usage industriel et d'usage industriel léger
Indice de protection	IP52
<b>Communication</b>	
Wifi	2,4 GHz, 5 GHz
Interface	Connexion Ethernet avec Modbus TCP/IP 4 entrées numériques, 4 sorties numériques, 1 port Ethernet avec protocole Modbus
<b>Capteurs</b>	
SICK scrutateurs laser de sécurité	Modèle microScan3 avec couverture à 360° (2 pcs)
Caméra 3D Intel RealSense D435	Détection des obstacles à 1 800 mm de haut à une distance de 1 200 mm à l'avant du robot (2 pcs)
Capteurs de proximité	8 pcs

\*Données sous réserve de modification par le fabricant