

MiR1350



Usage prévu	
Robot mobile collaboratif	Destiné au transport interne des palettes et charges lourdes dans l'industrie et le secteur logistique
Caractéristiques*	
Longueur x Largeur x Hauteur	1 350 mm x 910 mm x 322 mm
Hauteur au-dessus du sol	27 mm
Poids (nu)	247 kg
Couleur	RAL 9005
Capacité de portée	1 350 kg
Vitesse et performance	
Autonomie	De 7 à 10 heures
Vitesse maximum	1,2 m/sec (4,3 km/h)
Précision du marqueur VL	Position (centre du robot) : +/- 3 mm. Angle +/- 1°
Ecart praticable et tolérance du bas de caisse	Moins de 30 mm
Energie	
Batterie	Li-Ion, 48 V, 34,2 Ah
Temps de charge complète	1,12 heure
Chargeur	A commander séparément (MiR Charge 48V)
Environnement	
Température d'utilisation	+5°C à 40°C (humidité entre 10-85% sans condensation)
Certifications	Conforme à la norme ISO 13849-1 Satisfait aux exigences de compatibilité électromagnétique (CEM) à des fins d'usage industriel et d'usage industriel léger
Indice de protection	IP52
Communication	
Wifi	2,4 GHz 802.11 g/n, 5GHz 802.11 a/n/ac
Interface	Connexion Ethernet avec Modbus 4 entrée numériques, 4 sorties numériques, 1 port
Capteurs	
SICK scrutateurs laser de sécurité	Modèle microScan3 avec couverture à 360° (2 pcs)
Caméra 3D Intel RealSense D435	Détection des obstacles à 1 800 mm de haut à une distance de 1 200mm à l'avant du robot. Vision horizontale 114°. Vue au sol, distance minimale du robot : 250 mm (2 pcs)
Capteurs de proximité	8 pcs

*Données sous réserve de modification par le fabricant