

Caractéristiques techniques du bras robotisé

	UR3e	UR5e	UR10e	UR16e				
Spécification								
Charge utile	3 kg (6,6 lbs)	5 kg (11 lbs)	12,5 kg (27,5 lbs)	16 kg (35,3 lbs)				
Portée	500 mm (19,7 in)	850 mm (33,5 in)	1300 mm (51,2 in)	900 mm (35,4 in)				
Degrés de liberté	6 articulations pivotantes							
Programmation	Interface utilisateur graphique PolyScope sur écran tactile 12 pouces							
Performances								
Consommation maximale en utilisation standard	300 W	570 W	615 W	585 W				
Consommation moyenne en utilisation standard	100 W	200 W	350 W	350 W				
Sécurité	17 fonctions de sécurité paramétrables							
Certifications	EN ISO 13849-1, PLd Catégorie 3, et EN ISO 10218-1							
Capteur F/T	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z	Force, x-y-z	Couple, x-y-z
- Plage	30,0 N	10,0 Nm	50,0 N	10,0 Nm	100,0 N	10,0 Nm	160,0 N	10,0 Nm
- Résolution	2,0 N	0,1 Nm	3,5 N	0,2 Nm	5,0 N	0,2 Nm	5,0 N	0,2 Nm
- Précision	3,5 N	0,1 Nm	4,0 N	0,3 Nm	5,5 N	0,5 Nm	5,5 N	0,5 Nm
Mouvement								
Répétabilité de position selon ISO 9283	± 0,03 mm		± 0,03 mm		± 0,05 mm		± 0,05 mm	
Mouvement de l'axe	Rayon de travail	Vitesse maximale	Rayon de travail	Vitesse maximale	Rayon de travail	Vitesse maximale	Rayon de travail	Vitesse maximale
- Base	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
- Épaule	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
- Coude	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
- Poignet 1	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
- Poignet 2	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
- Poignet 3	Infini	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Vitesse nominal du TCP (PC0)	1 m/s (39,4 in/s)							
Caractéristiques								
Classification IP	IP54							
Classe salle blanche ISO 14644-1	5							
Bruit	Moins de 60 dB(A)	Moins de 65 dB(A)	Moins de 65 dB(A)	Moins de 65 dB(A)				
Montage du robot	Toute orientation							
Ports E/S								
- Entrées numériques	2							
- Sorties numériques	2							
- Entrées analogiques	2							
Tension d'alimentation E/S sur l'outil	12/24 V							
Alimentation E/S sur l'outil	600 mA	1,5 A (double broche) 1 A (simple broche)	2 A (double broche) 1 A (simple broche)	2 A (double broche) 1 A (simple broche)				
Caractéristiques physiques								
Emprise de montage	Ø 128 mm	Ø 149 mm	Ø 190 mm	Ø 190mm				
Matériaux	Aluminium, Plastique, Acier							
Type de connecteur d'outil (effecteur)	M8 M8 8 broches							
Longueur du câble du bras robotisé	6 m (236 in)							
Poids avec câble	11,2 kg (24,7 lbs)	20,6 kg (45,4 lbs)	33,5 kg (73,9 lbs)	33,1 kg (73 lbs)				
Plage de températures de fonctionnement	0-50°C							
Humidité	90%RH (sans condensation)							



Renforcez les compétences de votre personnel. Augmentez le temps de disponibilité de votre entreprise.

Notre [Academy](#) leader et nos [services sur mesure](#) peuvent vous aider à former votre personnel et à maximiser le temps de disponibilité.