

## Formation Maintenance

### Certifiée Universal Robots

Avis Clients 5,0  


*HMI-MBS est un centre de formation  
agrée Universal Robots,  
enregistrée sous le n  24 45 03161 45  
auprès du Préfet de la région Centre Val de Loire.*



Suite à cette formation, vous comprendrez le contexte technique des cobots Universal Robots et le matériel associé. Ce cours couvrira les techniques de dépannage de base et les procédures nécessaires au dépannage ou à la réparation de robots UR. Vous apprendrez également comment réaliser des opérations de maintenance préventive afin d'anticiper l'usure prématurée de certaines pièces.

Vous aborderez les compétences suivantes :

- Utiliser plusieurs outils pour diagnostiquer et dépanner les problèmes
- Avoir une connaissance approfondie des composants matériels et de l'architecture logicielle de votre cobot UR
- Avoir une connaissance approfondie du système de sécurité de votre cobot UR
-  tre efficace dans le dépannage en suivant les meilleures pratiques
- Effectuer toutes les tâches d'entretien sur votre cobot UR
- Comprendre les différentes méthodes cinématiques de calibrage

**Durée :** 2 jours

**Prérequis :** Expérience de 3 mois en programmation de robots UR ou avoir réalisé et finalisé la formation de base

**Participants :** Jusqu'à 6 participants par session  
*Nos formations sont accessibles aux personnes en situation de handicap. Pour toute question dédiée ou l'organisation d'une session nécessitant une adaptation spécifique, nous sommes à votre écoute au 02.38.58.18.74 ou par mail à djo@hmi-mbs.fr.*

**Public :** Agent de Maintenance

**Lieu :** Centre de formation HMI-MBS

**Objectif :** A l'issue de la formation, vous serez capable d'effectuer en toute sécurité des tâches de maintenance et de corriger un éventuel défaut sur un robot de la marque Universal Robots.

**Moyens :** Présentation sur le robot par un roboticien  
Support : manuel robot Universal Robots et robot lui-même

**Suivi et évaluation :** Signature d'une feuille de présence  
Remise d'une grille d'évaluation en fin de formation  
Remise d'une attestation de formation

## Déroulement de la formation :

### Jour 1 / 9h00 - 12h30

- Présentation générale
  - o Description des questions générales relatives aux décharges électrostatiques et aux interférences électromagnétiques
  - o Présentation des outils de service et du site de support
  - o Abonnement aux mises à jour du site de support
  - o Recherche des informations techniques sur notre site de support
- Aperçu du système complet
  - o Présentation du système complet
  - o Evolution des robots
  - o Compréhension des différents numéros de série
  - o Téléchargement des manuels et recherche des informations
- Configuration du bras robot
  - o Présentation des parties et des caractéristiques du bras
  - o Description des erreurs fréquentes
  - o Test d'un problème de communication d'un bras du robot
  - o Démontage et remplacement d'une articulation



 **RÉPUBLIQUE FRANÇAISE**

La certification qualité a été délivrée  
au titre de la catégorie suivante :

**ACTIONS DE FORMATION**

### Jour 1 / 14h00 - 17h30

- Configuration du contrôleur
  - o Présentation des pièces du contrôleur et des caractéristiques
  - o Description des erreurs fréquentes
  - o Démontage du contrôleur
  - o Test d'un problème d'alimentation
- Configuration du logiciel
  - o Présentation du logiciel du robot
  - o Description des erreurs fréquentes
  - o Test du comportement du robot avec une mauvaise charge
  - o Correction des erreurs de programmation courantes

### Jour 2 / 9h00 - 12h30

- Questions réponses suite première journée
- Système de sécurité
  - o Présentation du système de sécurité
  - o Description des erreurs fréquentes
  - o Test du mode recul
  - o Test des erreurs courantes et fonctions
- Dépannage
  - o Présentation des outils de dépannage
  - o Préparation des robots pour la pratique de dépannage
  - o Familiarisation avec les différents outils
  - o Dépannage

### Jour 2 / 14h00 - 17h30

- Calibration cinématique
  - o Présentation de la calibration cinématique
  - o Préparation des outils pour la calibration cinématique
  - o Montage des robots sur la calibration double
  - o Calibration cinématique
- Maintenance préventive
  - o Présentation des activités d'inspection recommandées
  - o Maintenance préventive du bras robot en suivant le plan
  - o Maintenance préventive du contrôleur et du teach pendant

Traitement des réclamations