

Soft Gripper

Préhenseur souple



Le préhenseur souple d'OnRobot est capable de saisir un large éventail d'objets délicats, aux formes irrégulières.

Conçu et certifié pour la préhension de produits alimentaires, le Soft Gripper s'adapte également aux applications de pick and place dans d'autres domaines, comme les industries pharmaceutiques et cosmétiques. Il peut être utilisé pour la fabrication ou l'emballage de vos produits en matière plastique, métal, bois, verre ou organique.

Trois types de ventouses moulées en silicone et interchangeables sont disponibles* pour ce préhenseur. Elles sont nettoyables au lave-vaisselle et conformes aux normes FDA 21 CFR pour les aliments non gras et CE 1935/2004 pour la manipulation d'aliments. Selon le type de ventouse choisi, la préhension varie de 11 à 118 mm.

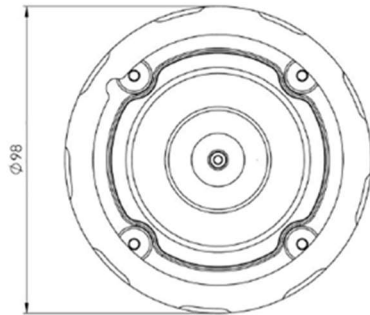
Le Soft Gripper est certifié URCap, ce qui implique un logiciel pré-intégré simple à installer et à programmer.

Aucune alimentation en air extérieur n'est nécessaire ce qui réduit la poussière, le bruit et facilite l'installation.

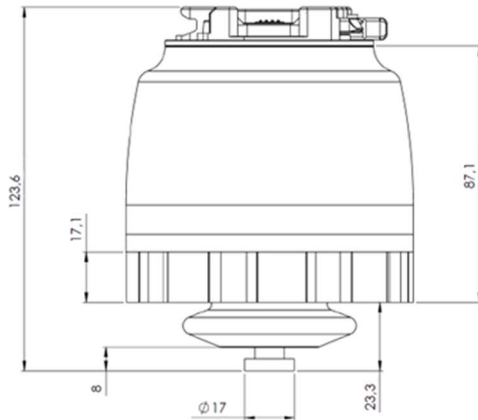
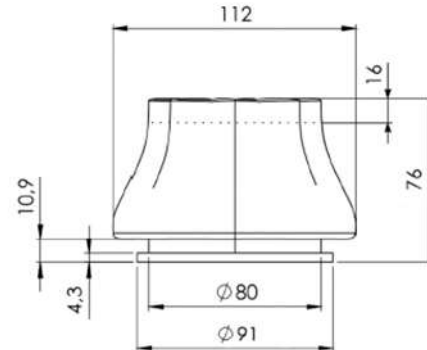
* Ventouses vendues séparément

DONNÉES TECHNIQUES :

SG Base

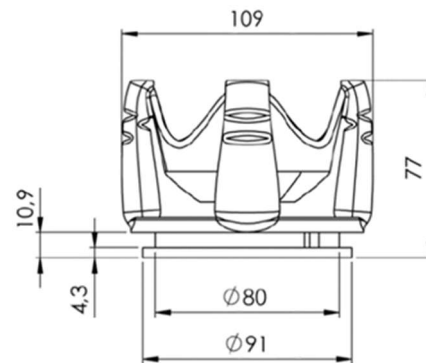


SG-B-H



Les mesures sont en mm

SG-a-S / SG-a-H



<u>Caractéristiques générales</u>	Minimum	Standard	Maximum	Unité
Cycles de fonctionnement		2 000		cycles
Température de fonctionnement	-20 / -4		80 / 176	°C
Poids (base part)		0,77		kg
Dimensions (H x diamètre)		84 x 98		mm
Classification IP		67		
Mécanisme de fixation de l'outil	Verrou rapide et verrou intelligent			
<u>Caractéristiques des ventouses</u>	SG-a-H*	SG-a-S*	SG-b-H	Unité
Charge utile maximum	2,2	2,2	1,1	kg
Plage de travail - dimension de préhension	11 - 75	11 - 75	24 - 118	mm
Plage de travail - profondeur de préhension	38	38	40	mm
Partie souple SG-a-S	-	16	-	mm
Dimensions (Hauteur x diamètre maximal)	76 x 112	76 x 112	77 x 109	mm
Poids (verrou intelligent inclus)	0,168	0,168	0,172	kg