



Vous rencontrez un problème technique avec votre robot Universal Robots ? Complétez ce formulaire et envoyez-le à <u>ano@hmi-mbs.fr</u>. Nos techniciens certifiés UR étudieront votre journal d'évènements et reviendront vers vous dès que possible.

Matériel concerné:

Renseignements client ▼	Assignations interne
Coordonnées client	Objet de la demande
Nom de la société :	
Adresse :	
Code postal et ville :	
Prénom et nom de la personne à contacter :	
Numéro de téléphone :	Informations sur l'équipement Logiciel Universal Robots :
Adresse mail :	cf. fenêtre A propos de N° de série du bras UR : cf. fenêtre A propos de
Description du besoin / de l'issue (code défaut)	Accès au menu A propos de sur l'interface UR Polyscope Interface utilisateur robot Polyscope Veuiller sélectionne Canadar programe la nobe Troppame la nobe Appendix Polyscope UNIVERSAL ROBOTS Appendix Polyscope La proposition de la company de nobe Polyscope de la company de nobe Robots Appendix Polyscope de nobe Robots Robots Appendix Polyscope de nobe Robots Robots Robots Appendix Polyscope de nobe Robots Robots
	N° de série de l'accessoire : Version logicielle de l'accessoire : Version logicielle de l'URCap associé :
	* Le fichier URMagic permettant de récupérer le journal d'événements est disponible au téléchargement ici : https://www.universal-robots.com/download/?option=16579#section16578 Procédure : copier le fichier URMagic téléchargé à la racine d'une clé USB vierge et insérer la clé dans le port USB du teach pendant

jusqu'à l'affichage du message "<- USB", indiquant que le fichier du journal d'événements a été intégralement copié sur la clé USB.