

## 2F85 & 2F140

### Pinces adaptatives

Rapide, facile,  
installation Plug and Play



#### INSTALLATION FACILE

Tout ce dont vous avez besoin  
pour un montage simple et un  
paramétrage facile

#### EXPLOITEZ AU MAXIMUM VOTRE ROBOT

Le combiné robot-pince  
permet une exploitation  
rapide et flexible

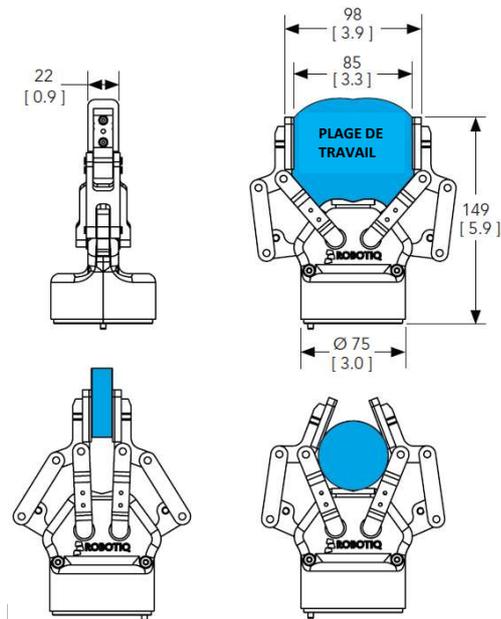
#### PROGRAMMATION FACILE

Fonctions prédéveloppées  
conçues spécialement pour  
Universal Robots

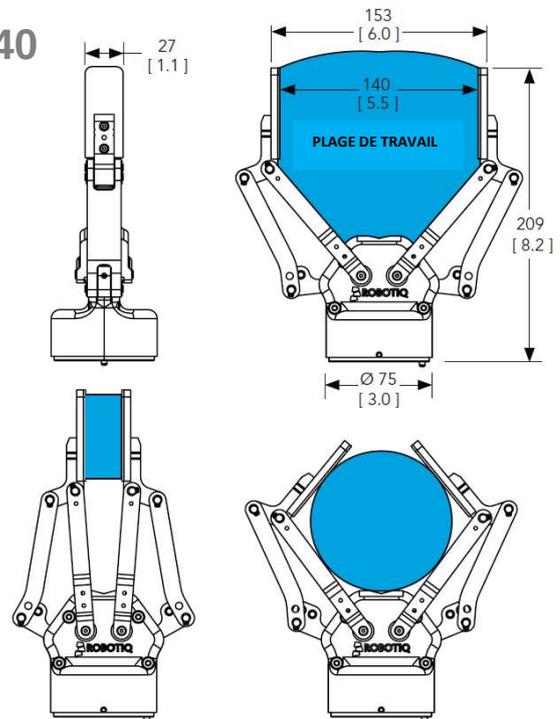


## DONNÉES TECHNIQUES :

### Pince 2F85



### Pince 2F140



#### Caractéristiques mécaniques

	2F85	2F140
Course de la pince	0 à 85 mm	0 à 140 mm
Diamètre de l'objet lors de prises adaptatives	43 à 85 mm	90 à 140 mm
Poids de la pince avec l'accouplement mécanique	900 g	2,5 kg
Charge maximale recommandée	5 kg	2,5 kg
Force de serrage	20 à 235 N	10 à 125 N
Vitesse d'ouverture-fermeture	20 à 150 mm/s	30 à 150 mm/s
Température de fonctionnement	-10°C à 50°C	-10°C à 50°C
Répétabilité de la prise parallèle	0,05 mm	0,08 mm

#### Caractéristiques électriques

Tension d'alimentation nominale	24 V DC ± 10%
Tension d'alimentation maximale	28 V DC
Puissance au repos	< 1 W
Pic de courant	1 A

#### Contrôle

Protocole de communication	Modbus RTU (RS-485, Half-duplex)
Protocole de communication optionnel	Ethernet/IP, Modbus TCP, PROFINET, DeviceNet, CANopen, EtherCAT
Paramètres réglables de la pince	Position, vitesse et effort de la prise

LED d'indications

Informations disponibles

Sous tension, état de la communication et des défauts

Détection de la prise, position de la pince et courant moteur