

MiR250



Usage prévu	
Robot mobile collaboratif	Destiné à de petites tâches de transport dans l'industrie, la logistique et les soins de santé
Caractéristiques	
Longueur x Largeur x Hauteur	800 mm x 580 mm x 300 mm
Hauteur au-dessus du sol	50 mm
Poids (nu)	83 kg
Surface de chargement	580 mm x 800 mm
Couleur	RAL 7011 – Iron Grey
Capacité de portée	250 kg (avec une pente maxi de 5%)
Vitesse et performance	
Autonomie	10 heures
Vitesse maximum	En avant : 2 m/s (7,2 km/h)
Rayon de braquage	A définir
Précision du positionnement	+/- 5 mm par rapport au repère d'amarrage
Energie	
Batterie	48V
Temps de charge complète	1 heure (0-80% en 2 heures)
Environnement	
Température d'utilisation	+5°C à 40 °C (humidité entre 10-95% sans condensation)
Indice de protection	IP 21
Certifications	Possibilité version ESD
Communication	
Wifi	Dual-band wireless AC/G/N/B : 2.4GHz et 5GHz
Interface	USB et Ethernet
Capteurs	
SICK scrutateurs laser de sécurité	SICK Nanoscan3. FoV: 360° (2pcs)
3D camera Intel RealSense	Détection des obstacles à 1800 mm de haut
Détecteurs de proximité	