

HMI UR

IHM d'exploitation

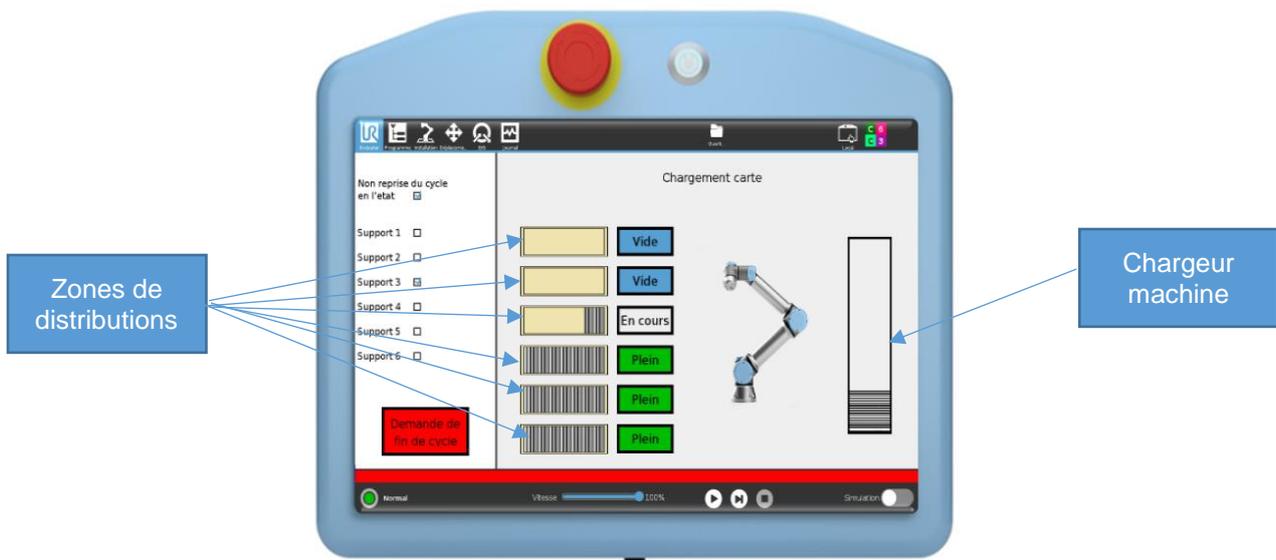
L'outil HMI UR* simplifie la lecture et le suivi du programme depuis l'écran du robot Universal Robots e-series et vous permet de le personnaliser à vos besoins.

Il facilite grandement la conception de votre système industriel puisqu'il n'est plus nécessaire d'utiliser un automate de communication.

Exit les contraintes physiques de placement et de câblage, comme avec une interface classique : l'utilisateur se sert d'une interface unique pour l'ensemble du système à commander.

L'outil HMI UR* est utilisable depuis le menu « URCaps » du robot, accessible via l'onglet « Installation » du logiciel Polyscope.

Dans l'exemple ci-dessous le client voit en temps réel les stocks de ses différentes zones de distribution et le niveau de chargement dans la machine finale :



* HMI UR est destiné à une utilisation sur les robots Universal Robots e-Series (UR3e, UR5e, UR10e et UR16e) dont la version est supérieure ou équivalente à la version logicielle Polyscope 5.5.1.