



MiR Hook 100 TM



Augmentez l'efficacité de vos tâches en matière de transport interne grâce au robot mobile MiR Hook 100 adapté aux charges utiles plus élevées. Le robot mobile MiR Hook 100 est efficace et facile d'utilisation. Il permet l'automatisation complète des tâches de collecte et de remorquage des chariots dans divers contextes (production, logistique et soins de santé).

Usage prévu

Robot mobile collaboratif avec crochet

Destiné aux opérations entièrement automatisées de collecte et de livraison des chariots

Dimensions

Longueur

1180 à 1275 mm (de la position la plus basse à la plus haute du bras à crochet)

Largeur

580 mm

Hauteur

550 à 900 mm (de la position la plus basse à la plus haute du bras à

crochet)

Hauteur au-dessus du sol	Robot: 50 mm / Hauteur de saisie 80-350 mm
Poids (sans charge)	98 kg

Couleur

RAL 9010	Blanc pur
-----------------	-----------

Capacité de remorquage

Charge avec chariot	Jusqu'à 300 kg avec une inclinaison <1 % / 200 kg avec une inclinaison de 5%
----------------------------	--

Vitesse et rendement

Autonomie	8-10 heures ou 15-20 km (selon la charge)
Vitesse maximum	1,5 m/s (5,4 km/h)
Rayon de braquage (sans chariot)	520 mm (autour du centre du robot)
Rayon de rotation (avec chariot)	Longueur totale du robot et du chariot plus de 550 mm
Précision du positionnement (placement du chariot)	+/- 200 mm depuis le centre de la position, 10° de précision

Alimentation

Batterie	Li-NMC, 24 V, 40 Ah
Chargeur externe	Entrée: 100-230 V ac, 50-60 Hz / Sortie: 24 V, max 15 A
Temps de charge	Avec câble: jusqu'à 4.5 heures (0-80%: 3 heures) / Avec station de charge: jusqu'à 3 heures (0-80%: 2 heures)

Environnement

Plage de température ambiante	+5 °C à 40 °C (humidité entre 10-95 % sans condensation)
Classe IP	IP 20

Communication

WiFi	Sans fil double bande AC/G/N/B
Bluetooth	4.0 LE, portée : 10-20 m
E/S	USB et Ethernet

Capteurs

SICK scrutateur laser de sécurité S300 (avant et arrière)	Modèle S300 avec couverture à 360° (2 unités)
3D camera Intel RealSense™ sur le robot	Détection des obstacles de 50 à 500 mm de haut
3D camera Intel RealSense™ sur le devant du crochet	Détection des objets sur le passage jusqu'à 2000 mm au-dessus du sol

Chariot

Longueur	500 à 2400 mm
Largeur	400 à 1500 mm
Hauteur	200 à 2000 mm